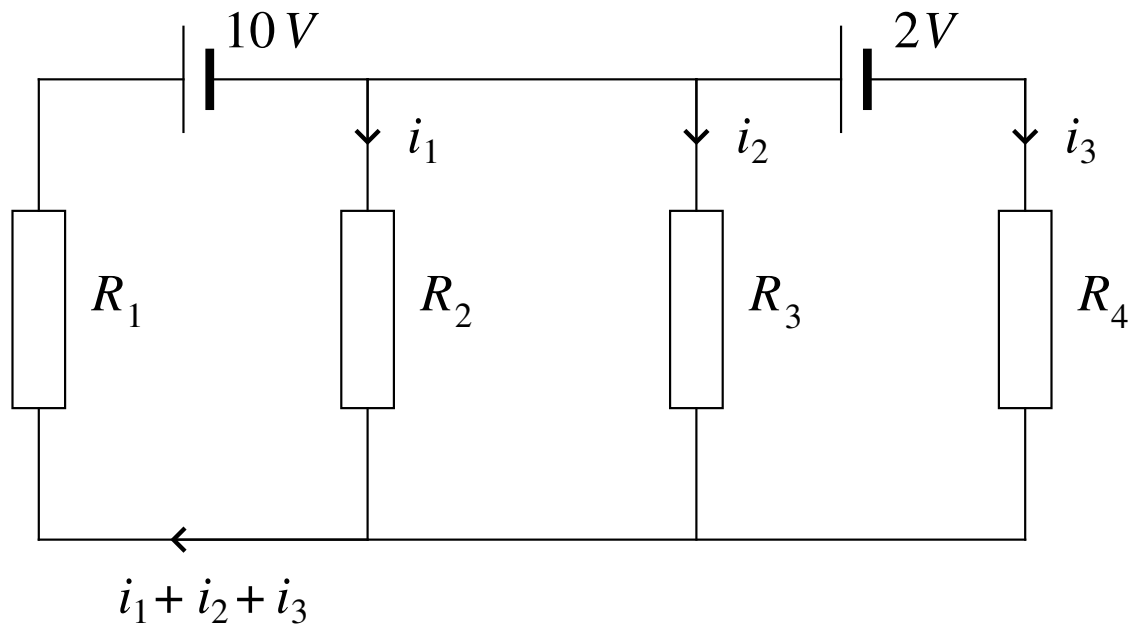
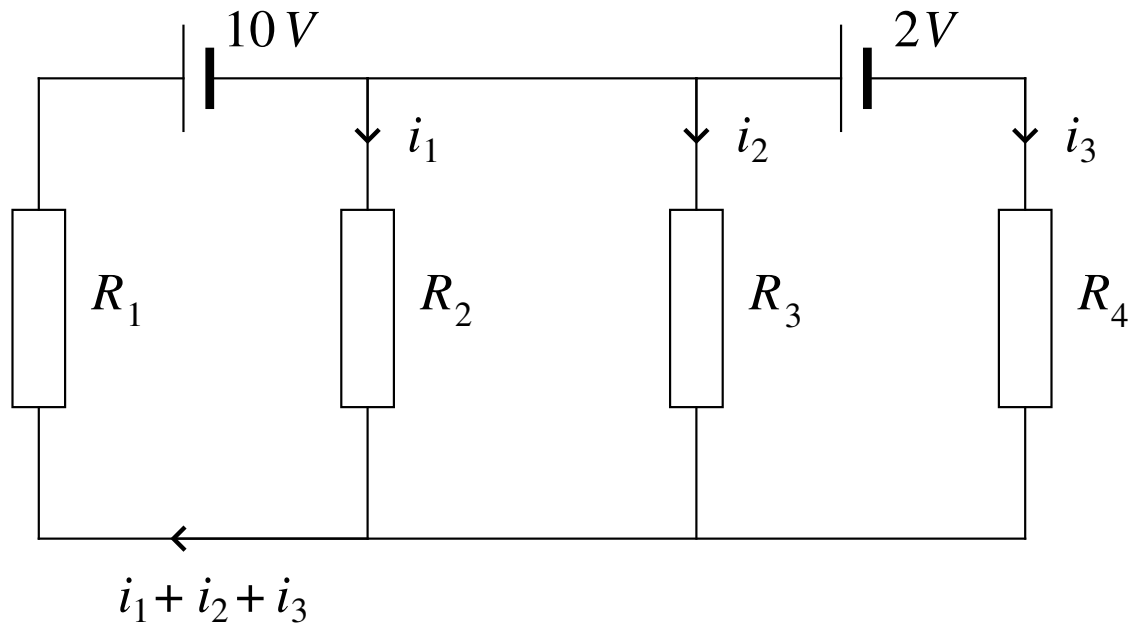


# VEKTOREN UND VEKTORRÄUME

# Beispiel: Elektrische Netzwerke



# Beispiel: Elektrische Netzwerke

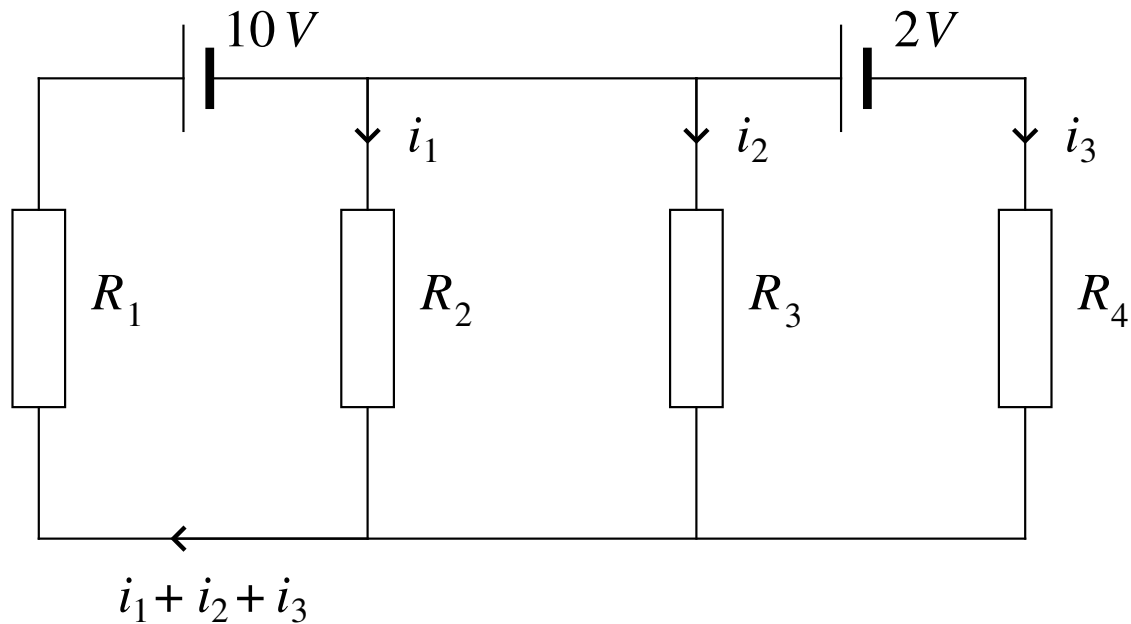


$$R_2 i_1 + R_1 (i_1 + i_2 + i_3) = 10 \text{ V},$$

$$R_3 i_2 - R_2 i_1 = 0 \text{ V},$$

$$R_4 i_3 - R_3 i_2 = 2 \text{ V}.$$

# Beispiel: Elektrische Netzwerke



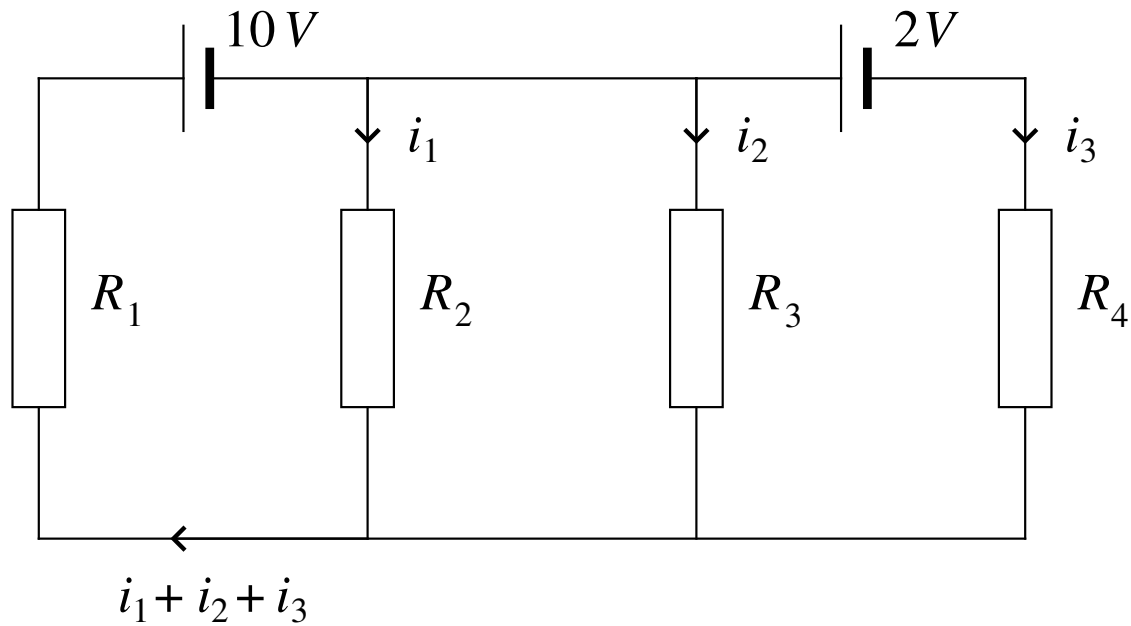
$$R_2 i_1 + R_1 (i_1 + i_2 + i_3) = 10 V,$$

$$R_3 i_2 - R_2 i_1 = 0 V,$$

$$R_4 i_3 - R_3 i_2 = 2 V.$$

Konkret  $R_1 = 1.5 \Omega$ ,  $R_2 = R_3 = 4 \Omega$  und  $R_4 = 3 \Omega$

# Beispiel: Elektrische Netzwerke

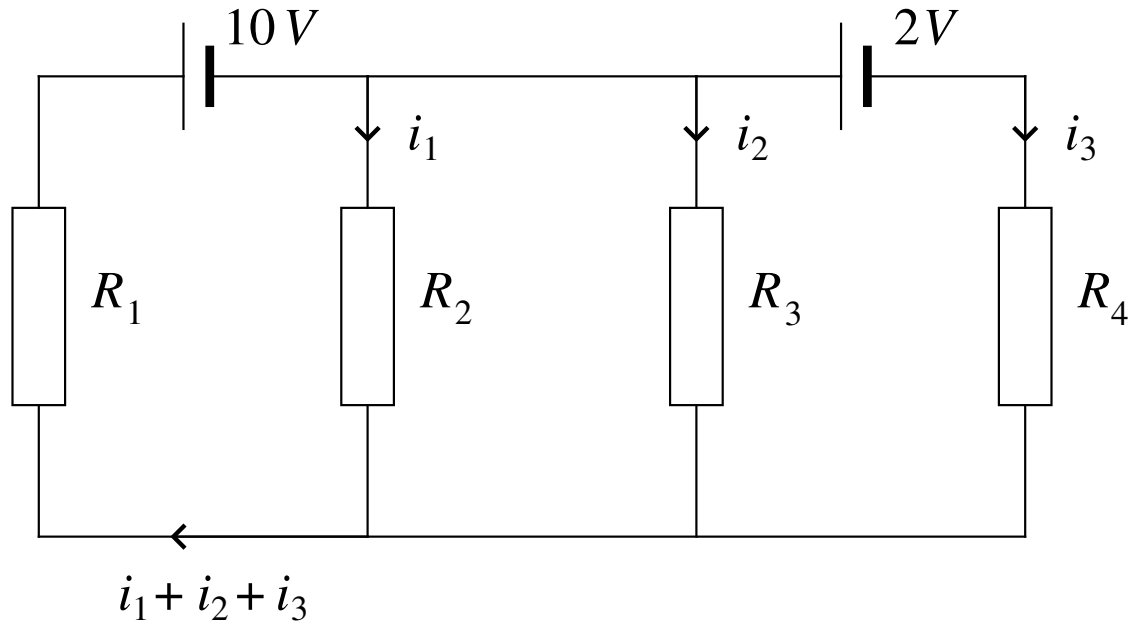


$$5.5 i_1 + 1.5 i_2 + 1.5 i_3 = 10,$$

$$-4 i_1 + 4 i_2 = 0,$$

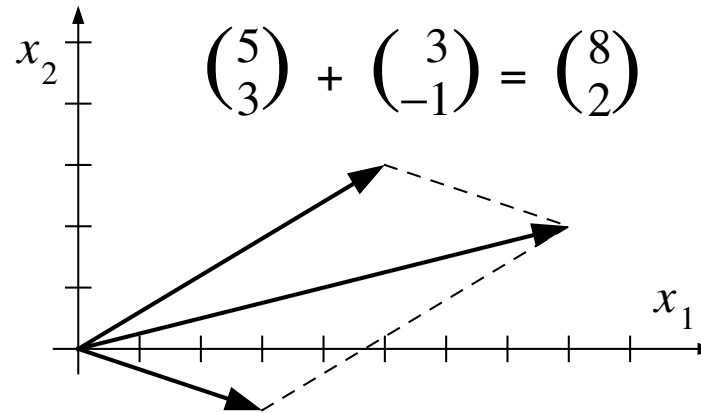
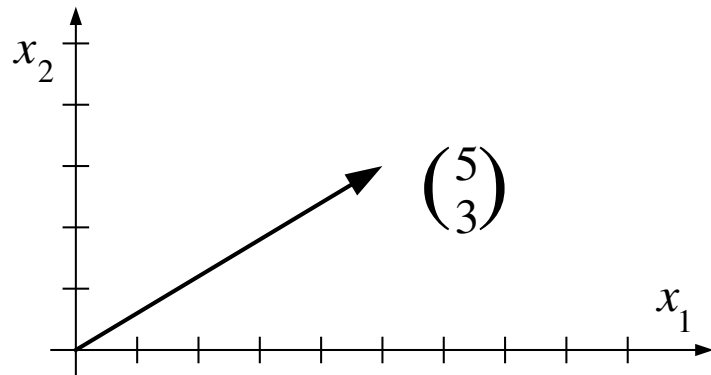
$$-4 i_2 + 3 i_3 = 2.$$

# Beispiel: Elektrische Netzwerke

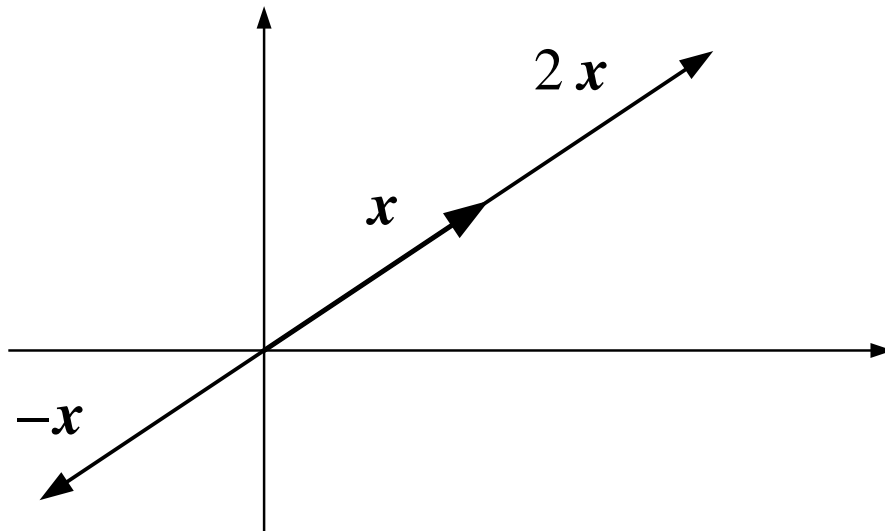
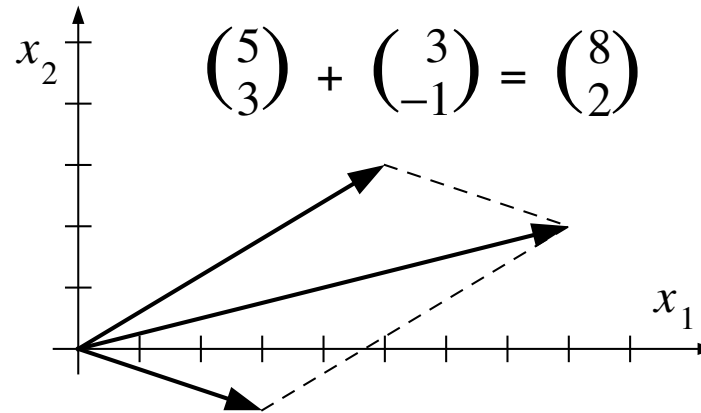
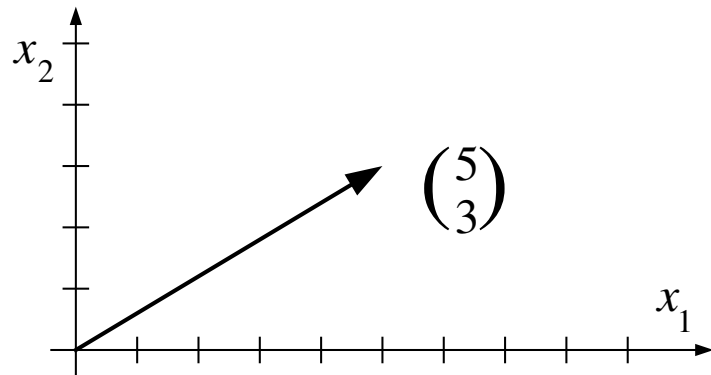


$$\begin{aligned} 5.5 i_1 + 1.5 i_2 + 1.5 i_3 &= 10, \\ -4 i_1 + 4 i_2 &= 0, \\ -4 i_2 + 3 i_3 &= 2. \end{aligned} \iff \begin{pmatrix} 5.5 & 1.5 & 1.5 \\ -4 & 4 & 0 \\ 0 & -4 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \\ i_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

# Vektoren



# Vektoren





# Vektoren

$$\text{Allgemein: } \mathbb{R}^n = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mid x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\mathbf{x} + \mathbf{y} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} x_1 + y_1 \\ \vdots \\ x_n + y_n \end{pmatrix},$$

$$\lambda \mathbf{x} = \lambda \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} \lambda x_1 \\ \vdots \\ \lambda x_n \end{pmatrix}$$

# Vektoren

$$\text{Allgemein: } \mathbb{R}^n = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mid x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\mathbf{x} + \mathbf{y} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} x_1 + y_1 \\ \vdots \\ x_n + y_n \end{pmatrix}, \quad \lambda \mathbf{x} = \lambda \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} \lambda x_1 \\ \vdots \\ \lambda x_n \end{pmatrix}$$

Speziell:

$$\mathbf{o} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \quad -\mathbf{x} = (-1) \cdot \mathbf{x} = \begin{pmatrix} -x_1 \\ \vdots \\ -x_n \end{pmatrix}$$

# Vektoren

$$\text{Allgemein: } \mathbb{R}^n = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mid x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\mathbf{x} + \mathbf{y} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} x_1 + y_1 \\ \vdots \\ x_n + y_n \end{pmatrix}, \quad \lambda \mathbf{x} = \lambda \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} \lambda x_1 \\ \vdots \\ \lambda x_n \end{pmatrix}$$

Speziell:

$$\mathbf{o} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \quad -\mathbf{x} = (-1) \cdot \mathbf{x} = \begin{pmatrix} -x_1 \\ \vdots \\ -x_n \end{pmatrix}$$

$$\text{Noch allgemeiner: } K^n = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mid x_1, \dots, x_n \in K \right\},$$

wobei  $(K, +, \cdot)$  ein Körper ist.

# Vektoren

**Definition** Sei  $(K, +, \cdot)$  ein Körper und  $(V, +)$  eine abelsche Gruppe, weiters

$$\cdot : K \times V \rightarrow V, (\lambda, \mathbf{x}) \mapsto \lambda \cdot \mathbf{x}$$

eine „äußere“ Operation.

$(V, +, K)$  heißt Vektorraum definitionsgemäß genau dann, wenn zusätzlich die folgenden Gesetze gelten:

$$\forall \lambda \in K \forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in V : \lambda(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \lambda\mathbf{x} + \lambda\mathbf{y}$$

$$\forall \lambda, \mu \in K \forall \mathbf{x} \in V : (\lambda + \mu)\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x} + \mu\mathbf{x}$$

$$\forall \lambda, \mu \in K \forall \mathbf{x} \in V : (\lambda\mu)\mathbf{x} = \lambda(\mu\mathbf{x})$$

$$\forall \mathbf{x} \in V : 1 \cdot \mathbf{x} = \mathbf{x}$$

# Vektoren

**Definition** Sei  $(K, +, \cdot)$  ein Körper und  $(V, +)$  eine abelsche Gruppe, weiters

$$\cdot : K \times V \rightarrow V, (\lambda, \mathbf{x}) \mapsto \lambda \cdot \mathbf{x}$$

eine „äußere“ Operation.

$(V, +, K)$  heißt Vektorraum definitionsgemäß genau dann, wenn zusätzlich die folgenden Gesetze gelten:

$$\forall \lambda \in K \forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in V : \lambda(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \lambda\mathbf{x} + \lambda\mathbf{y}$$

$$\forall \lambda, \mu \in K \forall \mathbf{x} \in V : (\lambda + \mu)\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x} + \mu\mathbf{x}$$

$$\forall \lambda, \mu \in K \forall \mathbf{x} \in V : (\lambda\mu)\mathbf{x} = \lambda(\mu\mathbf{x})$$

$$\forall \mathbf{x} \in V : 1 \cdot \mathbf{x} = \mathbf{x}$$

Beispiele: a)  $K^n$ ,

# Vektoren

**Definition** Sei  $(K, +, \cdot)$  ein Körper und  $(V, +)$  eine abelsche Gruppe, weiters

$$\cdot : K \times V \rightarrow V, (\lambda, \mathbf{x}) \mapsto \lambda \cdot \mathbf{x}$$

eine „äußere“ Operation.

$(V, +, K)$  heißt Vektorraum definitionsgemäß genau dann, wenn zusätzlich die folgenden Gesetze gelten:

$$\forall \lambda \in K \forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in V : \lambda(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \lambda\mathbf{x} + \lambda\mathbf{y}$$

$$\forall \lambda, \mu \in K \forall \mathbf{x} \in V : (\lambda + \mu)\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x} + \mu\mathbf{x}$$

$$\forall \lambda, \mu \in K \forall \mathbf{x} \in V : (\lambda\mu)\mathbf{x} = \lambda(\mu\mathbf{x})$$

$$\forall \mathbf{x} \in V : 1 \cdot \mathbf{x} = \mathbf{x}$$

Beispiele: a)  $K^n$ ,      b)  $V = \mathbb{R}^2$ ,  $W = \left\{ \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x_1 = x_2 \right\}$ ,

# Vektoren

**Definition** Sei  $(K, +, \cdot)$  ein Körper und  $(V, +)$  eine abelsche Gruppe, weiters

$$\cdot : K \times V \rightarrow V, (\lambda, \mathbf{x}) \mapsto \lambda \cdot \mathbf{x}$$

eine „äußere“ Operation.

$(V, +, K)$  heißt Vektorraum definitionsgemäß genau dann, wenn zusätzlich die folgenden Gesetze gelten:

$$\forall \lambda \in K \forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in V : \lambda(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \lambda\mathbf{x} + \lambda\mathbf{y}$$

$$\forall \lambda, \mu \in K \forall \mathbf{x} \in V : (\lambda + \mu)\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x} + \mu\mathbf{x}$$

$$\forall \lambda, \mu \in K \forall \mathbf{x} \in V : (\lambda\mu)\mathbf{x} = \lambda(\mu\mathbf{x})$$

$$\forall \mathbf{x} \in V : 1 \cdot \mathbf{x} = \mathbf{x}$$

Beispiele: a)  $K^n$ ,      b)  $V = \mathbb{R}^2, W = \left\{ \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x_1 = x_2 \right\}$ ,

c)  $V = \mathbb{R}^3, U = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 + x_2 + x_3 = 0 \}$

# Vektoren

**Definition** Sei  $(V, +, K)$  ein Vektorraum über einem Körper  $K$  und  $U \subseteq V$  mit  $U \neq \emptyset$ .  $U$  heißt Unterraum, in Zeichen:  $U \leq V$ , definitionsgemäß genau dann, wenn  $(U, +, K)$  ein Vektorraum ist.



# Vektoren

**Definition** Sei  $(V, +, K)$  ein Vektorraum über einem Körper  $K$  und  $U \subseteq V$  mit  $U \neq \emptyset$ .  $U$  heißt Unterraum, in Zeichen:  $U \leq V$ , definitionsgemäß genau dann, wenn  $(U, +, K)$  ein Vektorraum ist.

**Satz** Sei  $(V, +, K)$  ein Vektorraum und  $U \subseteq V$ . Dann gilt:  $U \leq V \iff$   
1)  $U \neq \emptyset$ , 2)  $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in U \implies \mathbf{x} + \mathbf{y} \in U$ , 3)  $\lambda \in K, \mathbf{x} \in U \implies \lambda \mathbf{x} \in U$ .

# Vektoren

**Definition** Sei  $(V, +, K)$  ein Vektorraum über einem Körper  $K$  und  $U \subseteq V$  mit  $U \neq \emptyset$ .  $U$  heißt Unterraum, in Zeichen:  $U \leq V$ , definitionsgemäß genau dann, wenn  $(U, +, K)$  ein Vektorraum ist.

**Satz** Sei  $(V, +, K)$  ein Vektorraum und  $U \subseteq V$ . Dann gilt:  $U \leq V \iff$   
1)  $U \neq \emptyset$ , 2)  $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in U \implies \mathbf{x} + \mathbf{y} \in U$ , 3)  $\lambda \in K, \mathbf{x} \in U \implies \lambda \mathbf{x} \in U$ .

Beweis: „ $\implies$ “: trivial

„ $\impliedby$ “: Man kann zeigen, dass  $0\mathbf{x} = \mathbf{o}$  und  $(-1)\mathbf{x} = -\mathbf{x}$ .

Da  $U \neq \emptyset$ , gibt es  $\mathbf{x} \in U$ . Setzt man in 3)  $\lambda = -1$ , so erhält man  $-\mathbf{x} \in U$  und somit ist  $(U, +)$  eine Untergruppe von  $(V, +)$ .

Alle anderen Vektorraumaxiome gelten trivialerweise. □

# Vektoren

**Definition** Sei  $(V, +, K)$  ein Vektorraum über einem Körper  $K$  und  $U \subseteq V$  mit  $U \neq \emptyset$ .  $U$  heißt Unterraum, in Zeichen:  $U \leq V$ , definitionsgemäß genau dann, wenn  $(U, +, K)$  ein Vektorraum ist.

**Satz** Sei  $(V, +, K)$  ein Vektorraum und  $U \subseteq V$ . Dann gilt:  $U \leq V \iff$   
1)  $U \neq \emptyset$ , 2)  $x, y \in U \implies x + y \in U$ , 3)  $\lambda \in K, x \in U \implies \lambda x \in U$ .

Beweis: „ $\implies$ “: trivial

„ $\impliedby$ “: Man kann zeigen, dass  $0x = o$  und  $(-1)x = -x$ .

Da  $U \neq \emptyset$ , gibt es  $x \in U$ . Setzt man in 3)  $\lambda = -1$ , so erhält man  $-x \in U$  und somit ist  $(U, +)$  eine Untergruppe von  $(V, +)$ .

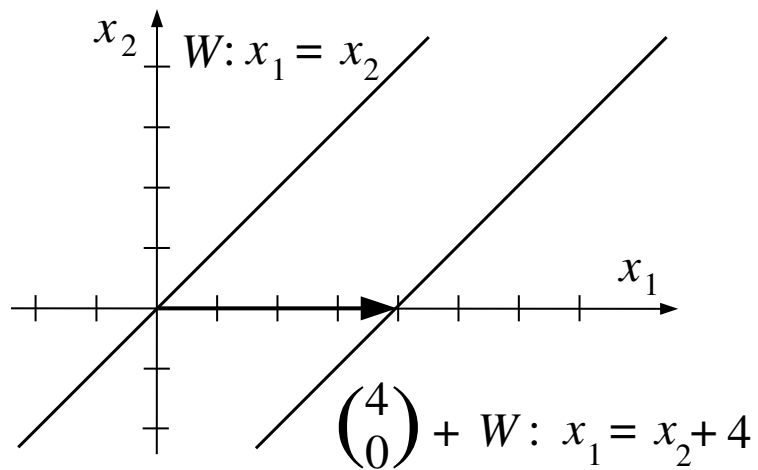
Alle anderen Vektorraumaxiome gelten trivialerweise. □

Bem.: Jeder Vektorraum  $V$  besitzt die trivialen Unterräume  $\{o\}$  und  $V$ .

# Vektoren

$$W = \left\{ \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x_1 = x_2 \right\}$$

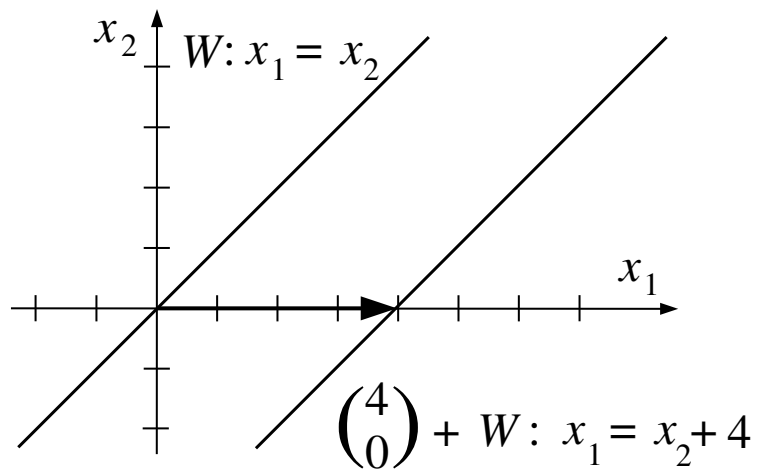
$$\mathbf{x}, \mathbf{y} \in W \implies \mathbf{x} - \mathbf{y} \in W \implies (W, +) \leq (\mathbb{R}^2, +). \quad \lambda \in \mathbb{R} \implies \lambda \mathbf{x} \in W.$$



# Vektoren

$$W = \left\{ \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x_1 = x_2 \right\}$$

$$\mathbf{x}, \mathbf{y} \in W \implies \mathbf{x} - \mathbf{y} \in W \implies (W, +) \leq (\mathbb{R}^2, +). \quad \lambda \in \mathbb{R} \implies \lambda \mathbf{x} \in W.$$



verschobener Unterraum: Nebenraum

# Beispiele zur linearen Unabhängigkeit

$$\lambda_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} + \lambda_2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + \lambda_3 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

# Beispiele zur linearen Unabhängigkeit

$$\lambda_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} + \lambda_2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + \lambda_3 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

oder anders angeschrieben

$$1\lambda_1 + 1\lambda_2 - 1\lambda_3 = 0,$$

$$3\lambda_1 + 2\lambda_2 + 0\lambda_3 = 0,$$

$$4\lambda_1 + 2\lambda_2 + 2\lambda_3 = 0.$$

# Beispiele zur linearen Unabhängigkeit

$$\lambda_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} + \lambda_2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + \lambda_3 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

oder anders angeschrieben

$$1\lambda_1 + 1\lambda_2 - 1\lambda_3 = 0,$$

$$3\lambda_1 + 2\lambda_2 + 0\lambda_3 = 0,$$

$$4\lambda_1 + 2\lambda_2 + 2\lambda_3 = 0.$$

Es gibt eine nichttriviale Lösung:  $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = -3, \lambda_3 = -1$   
 $\implies$  die Vektoren sind linear abhängig.



# Beispiele zur linearen Unabhängigkeit

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix}$$

# Beispiele zur linearen Unabhängigkeit

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix}$$

Folgt aus  $\lambda_1 \cdot \mathbf{v}_1 + \lambda_2 \cdot \mathbf{v}_2 + \lambda_3 \cdot \mathbf{v}_3 = \mathbf{0}$ , dass  $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$ ?

# Beispiele zur linearen Unabhängigkeit

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix}$$

Folgt aus  $\lambda_1 \cdot \mathbf{v}_1 + \lambda_2 \cdot \mathbf{v}_2 + \lambda_3 \cdot \mathbf{v}_3 = \mathbf{0}$ , dass  $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$ ?

Gleichungssystem bzw. die Vektoren als Matrix geschrieben:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 3 & 0 \\ 3 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & -5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 3 & 0 \\ 3 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & -5 \end{pmatrix}$$

# Beispiele zur linearen Unabhängigkeit

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix}$$

Folgt aus  $\lambda_1 \cdot \mathbf{v}_1 + \lambda_2 \cdot \mathbf{v}_2 + \lambda_3 \cdot \mathbf{v}_3 = \mathbf{0}$ , dass  $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$ ?

Gleichungssystem bzw. die Vektoren als Matrix geschrieben:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 3 & 0 \\ 3 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & -5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 3 & 0 \\ 3 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & -5 \end{pmatrix} \begin{matrix} \implies \lambda_1 = 0 \\ \implies \lambda_2 = 0 \\ \implies \lambda_3 = 0 \end{matrix}$$

**MATRIZEN**

# Matrizen

$m \times n$ -Matrix:

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & \cdots & a_{1,n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m,1} & \cdots & a_{m,n} \end{pmatrix}$$

$K^{m \times n}$  ... Menge aller  $m \times n$ -Matrizen mit Einträgen aus  $K$

$A \in K^{n \times n} \longrightarrow$  quadratische Matrix

Schreibweise als Vektor von Spaltenvektoren:

$$A = (\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n)$$

# Rechnen mit Matrizen

Die transponierte Matrix:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 3 & -2 & 1 \\ 5 & 2 & 3 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 0 & -2 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 7 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 2 & 7 & 2 \end{pmatrix}$$

# Rechnen mit Matrizen

Die transponierte Matrix:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 3 & -2 & 1 \\ 5 & 2 & 3 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 0 & -2 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 7 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 2 & 7 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix}^T = (1 \ 5 \ 0) \quad (1 \ 5 \ 0)^T = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix}$$



# Rechnen mit Matrizen

Summe:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 7 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 3 & 0 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 8 & 7 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Skalare Vielfache

$$3 \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 7 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 15 & 21 \\ 0 & 6 \end{pmatrix}$$

# Rechnen mit Matrizen

$$A_1 \cdot A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 7 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

# Rechnen mit Matrizen

$$A_1 \cdot A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 7 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

			1	2
			5	7
			0	2
1	5	2		
3	2	1		
0	1	2		

# Rechnen mit Matrizen

$$A_1 \cdot A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 7 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

			1	2
			5	7
			0	2
1	5	2	$1 \cdot 1 + 5 \cdot 5 + 2 \cdot 0$	
3	2	1		
0	1	2		

# Rechnen mit Matrizen

$$A_1 \cdot A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 7 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

		1	2	
		5	7	
		0	2	
1	5	2	$1 \cdot 1 + 5 \cdot 5 + 2 \cdot 0$	$1 \cdot 2 + 5 \cdot 7 + 2 \cdot 2$
3	2	1	$3 \cdot 1 + 2 \cdot 5 + 1 \cdot 0$	$3 \cdot 2 + 2 \cdot 7 + 1 \cdot 2$
0	1	2	$0 \cdot 1 + 1 \cdot 5 + 2 \cdot 0$	$0 \cdot 2 + 1 \cdot 7 + 2 \cdot 2$

# Rechnen mit Matrizen

$$A_1 \cdot A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 7 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 26 & 41 \\ 13 & 22 \\ 5 & 11 \end{pmatrix}$$

		1	2	
		5	7	
		0	2	
1	5	2	$1 \cdot 1 + 5 \cdot 5 + 2 \cdot 0$	$1 \cdot 2 + 5 \cdot 7 + 2 \cdot 2$
3	2	1	$3 \cdot 1 + 2 \cdot 5 + 1 \cdot 0$	$3 \cdot 2 + 2 \cdot 7 + 1 \cdot 2$
0	1	2	$0 \cdot 1 + 1 \cdot 5 + 2 \cdot 0$	$0 \cdot 2 + 1 \cdot 7 + 2 \cdot 2$

# Rechnen mit Matrizen

$$A_1 \cdot A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 7 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 26 & 41 \\ 13 & 22 \\ 5 & 11 \end{pmatrix}$$

		1	2	
		5	7	
		0	2	
1	5	2	$1 \cdot 1 + 5 \cdot 5 + 2 \cdot 0$	$1 \cdot 2 + 5 \cdot 7 + 2 \cdot 2$
3	2	1	$3 \cdot 1 + 2 \cdot 5 + 1 \cdot 0$	$3 \cdot 2 + 2 \cdot 7 + 1 \cdot 2$
0	1	2	$0 \cdot 1 + 1 \cdot 5 + 2 \cdot 0$	$0 \cdot 2 + 1 \cdot 7 + 2 \cdot 2$

$$A \in K^{m \times n}, B \in K^{n \times r} \implies AB \in K^{m \times r}$$

# Rechnen mit Matrizen

$$A_1 \cdot A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 7 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 26 & 41 \\ 13 & 22 \\ 5 & 11 \end{pmatrix}$$

	1				2
	5				7
	0				2
1	5	2	1 · 1 + 5 · 5 + 2 · 0	1 · 2 + 5 · 7 + 2 · 2	
3	2	1	3 · 1 + 2 · 5 + 1 · 0	3 · 2 + 2 · 7 + 1 · 2	
0	1	2	0 · 1 + 1 · 5 + 2 · 0	0 · 2 + 1 · 7 + 2 · 2	

$$A \in K^{m \times n}, B \in K^{n \times r} \implies AB \in K^{m \times r}$$

Einheitsmatrix:  $I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & & 0 & 1 \end{pmatrix}$



# Rechnen mit Matrizen

$$\text{Diagonalmatrix: } \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$$

# Rechnen mit Matrizen

$$\text{Diagonalmatrix: } \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$(K^{n \times n}, +, \cdot)$  ist ein Ring.

# Rechnen mit Matrizen

$$\text{Diagonalmatrix: } \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$(K^{n \times n}, +, \cdot)$  ist ein Ring.

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

# Rechnen mit Matrizen

$$\text{Diagonalmatrix: } \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$(K^{n \times n}, +, \cdot)$  ist ein Ring.

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Nicht kommutativ, nicht nullteilerfrei.

# Rechnen mit Matrizen

$A, B, C$ : Matrizen,  $\lambda$ : Skalar

$I$ : Einheitsmatrix mit passender Anzahl von Zeilen und Spalten

1.  $A \cdot I = I \cdot A = A$
2.  $(A \cdot B) \cdot C = A \cdot (B \cdot C)$
3.  $(A + B) \cdot C = A \cdot C + B \cdot C$
4.  $A \cdot (B + C) = A \cdot B + A \cdot C$
5.  $(\lambda \cdot A) \cdot B = A \cdot (\lambda \cdot B) = \lambda \cdot (A \cdot B)$
6.  $(A + B)^T = A^T + B^T$
7.  $(A \cdot B)^T = B^T \cdot A^T$
8.  $(\lambda \cdot A)^T = \lambda \cdot A^T$

# Invertierbare Matrizen

**Definition**  $A \in K^{n \times n}$  heißt regulär  $:\Leftrightarrow \exists A^{-1} : AA^{-1} = A^{-1}A = I_n$ ,  
sonst singulär.

# Invertierbare Matrizen

**Definition**  $A \in K^{n \times n}$  heißt regulär  $:\Leftrightarrow \exists A^{-1} : AA^{-1} = A^{-1}A = I_n$ ,  
sonst singulär.

**Satz**  $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ ,  $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$

Beweis: Prüfen von  $B^{-1}A^{-1} \cdot AB = AB \cdot B^{-1}A^{-1} = I_n$  bzw.

Anwenden von Regel 7:  $(A \cdot B)^T = B^T \cdot A^T$ .

# Invertierbare Matrizen

Für

$$A = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) \quad \text{und} \quad \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in K^n$$

gilt

$$A\mathbf{x} = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)\mathbf{x} = \sum_{i=1}^n x_i \mathbf{a}_i.$$



# Invertierbare Matrizen

Für

$$A = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) \quad \text{und} \quad \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in K^n$$

gilt

$$A\mathbf{x} = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)\mathbf{x} = \sum_{i=1}^n x_i \mathbf{a}_i,$$

das heißt,

$$A\mathbf{x} \in [\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}].$$

Insbesondere  $A\mathbf{e}_j = \mathbf{a}_j$ .

# Invertierbare Matrizen

Für

$$A = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) \quad \text{und} \quad \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in K^n$$

gilt

$$A\mathbf{x} = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)\mathbf{x} = \sum_{i=1}^n x_i \mathbf{a}_i,$$

das heißt,

$$A\mathbf{x} \in [\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}].$$

Insbesondere  $A\mathbf{e}_j = \mathbf{a}_j$ .

Oder für  $B = (\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_q) \in K^{n \times q}$ :

$$AB = (A\mathbf{b}_1, \dots, A\mathbf{b}_q), \quad \text{mit} \quad A\mathbf{b}_i \in [\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}].$$

# Invertierbare Matrizen

**Beispiel:**

$$\begin{array}{l} 2x_1 + 7x_2 = 10 \\ 3x_1 - 6x_2 = 11 \end{array} \iff \begin{pmatrix} 2 & 7 \\ 3 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ 11 \end{pmatrix}$$

# Invertierbare Matrizen

**Beispiel:**

$$\begin{array}{l} 2x_1 + 7x_2 = 10 \\ 3x_1 - 6x_2 = 11 \end{array} \iff \begin{pmatrix} 2 & 7 \\ 3 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ 11 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 7 \\ 3 & -6 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{33} & -\frac{7}{33} \\ -\frac{1}{11} & \frac{2}{11} \end{pmatrix} \implies \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{11} & \frac{7}{33} \\ \frac{1}{11} & -\frac{2}{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 10 \\ 11 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{137}{33} \\ \frac{8}{33} \end{pmatrix}$$

# Invertierbare Matrizen

**Beispiel:**

$$\begin{array}{l} 2x_1 + 7x_2 = 10 \\ 3x_1 - 6x_2 = 11 \end{array} \iff \begin{pmatrix} 2 & 7 \\ 3 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ 11 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 7 \\ 3 & -6 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{2}{11} & \frac{7}{33} \\ \frac{1}{11} & -\frac{2}{33} \end{pmatrix} \implies \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{11} & \frac{7}{33} \\ \frac{1}{11} & -\frac{2}{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 10 \\ 11 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{137}{33} \\ \frac{8}{33} \end{pmatrix}$$

Das Gleichungssystem ist genau dann lösbar, wenn

$$\begin{pmatrix} 10 \\ 11 \end{pmatrix} \in \left[ \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 7 \\ -6 \end{pmatrix} \right\} \right].$$

# Invertierbare Matrizen

Falls  $A$  regulär, dann ist

$$AX = A(\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n) = I_n$$

lösbar und es gilt daher:

$$\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n \in [\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}],$$

d.h.,  $\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}$  ist eine Basis von  $K^n$ .

# Invertierbare Matrizen

Falls  $A$  regulär, dann ist

$$AX = A(\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n) = I_n$$

lösbar und es gilt daher:

$$\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n \in [\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}],$$

d.h.,  $\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}$  ist eine Basis von  $K^n$ .

Auch umgekehrt. Daher:

## Satz

$$A = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) \in K^{n \times n} \text{ regulär} \iff \{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\} \text{ l.u.} \\ \iff [\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}] = K^n$$

# Der Rang einer Matrix

**Definition** Der Spaltenrang einer Matrix  $A = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) \in K^{m \times n}$  ist definiert wie folgt:

$$\text{rg } A := \dim[\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}]$$

Der Zeilenrang von  $A$  ist definiert als  $\text{rg}(A^T)$ .



# Der Rang einer Matrix

**Definition** Der Spaltenrang einer Matrix  $A = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) \in K^{m \times n}$  ist definiert wie folgt:

$$\text{rg } A := \dim[\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}]$$

Der Zeilenrang von  $A$  ist definiert als  $\text{rg}(A^T)$ .

**Satz** Für jede Matrix  $A \in K^{m \times n}$  stimmt der Spaltenrang mit dem Zeilenrang überein.

**Definition** Der Rang einer Matrix  $A = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) \in K^{m \times n}$  ist definiert als ihr Spaltenrang (=Zeilenrang)

$$\text{rg } A := \dim[\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}]$$

# Der Rang einer Matrix

**Definition** Elementare Spaltenumformungen sind

1.  $\mathbf{a}_j \longrightarrow \lambda \mathbf{a}_j$  mit  $\lambda \in K \setminus \{0\}$
2.  $\mathbf{a}_j \longrightarrow \mathbf{a}_j + \lambda \mathbf{a}_i$  mit  $i \neq j$  und  $\lambda \in K$
3.  $\mathbf{a}_i \longleftrightarrow \mathbf{a}_j$

*Elementare Zeilenumformungen definiert man analog.*

# Der Rang einer Matrix

**Definition** Elementare Spaltenumformungen sind

1.  $\mathbf{a}_j \longrightarrow \lambda \mathbf{a}_j$  mit  $\lambda \in K \setminus \{0\}$
2.  $\mathbf{a}_j \longrightarrow \mathbf{a}_j + \lambda \mathbf{a}_i$  mit  $i \neq j$  und  $\lambda \in K$
3.  $\mathbf{a}_i \longleftrightarrow \mathbf{a}_j$

*Elementare Zeilenumformungen definiert man analog.*

**Satz** *Elementare Spalten- oder Zeilenumformungen verändern den Rang einer Matrix nicht.*

# Der Rang einer Matrix

**Definition** Elementare Spaltenumformungen sind

1.  $\mathbf{a}_j \longrightarrow \lambda \mathbf{a}_j$  mit  $\lambda \in K \setminus \{0\}$
2.  $\mathbf{a}_j \longrightarrow \mathbf{a}_j + \lambda \mathbf{a}_i$  mit  $i \neq j$  und  $\lambda \in K$
3.  $\mathbf{a}_i \longleftrightarrow \mathbf{a}_j$

*Elementare Zeilenumformungen definiert man analog.*

**Satz** *Elementare Spalten- oder Zeilenumformungen verändern den Rang einer Matrix nicht.*

Beweis: 1. und 3.: trivial.

Ad 2.:  $\mathbf{x} = \mathbf{a}_j + \lambda \mathbf{a}_i$  kann nach dem Austauschlemma für  $\mathbf{a}_j$  getauscht werden (Koeffizient von  $\mathbf{a}_j$  ist 1 und  $1 \neq 0$ ):

$$[\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}] = [(\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\} \setminus \{\mathbf{a}_j\}) \cup \{\mathbf{x}\}]$$

# Bestimmung des Rangs einer Matrix

$s_1$	$s_2$	$s_3$	$s_4$
1	2	3	4
2	5	-1	2
-2	-3	-12	-13
2	-1	2	-1

# Bestimmung des Rangs einer Matrix

$s_1$	$s_2$	$s_3$	$s_4$	
1	2	3	4	
2	5	-1	2	$\longrightarrow$
-2	-3	-12	-13	$s_2 \rightarrow s_2 - 2s_1$
2	-1	2	-1	$s_3 \rightarrow s_3 - 3s_1$
				$s_4 \rightarrow s_4 - 4s_1$

# Bestimmung des Rangs einer Matrix

$s_1$	$s_2$	$s_3$	$s_4$		$s_1$	$s_2$	$s_3$	$s_4$
1	2	3	4		1	0	0	0
2	5	-1	2	$\longrightarrow$	2	1	-7	-6
-2	-3	-12	-13	$s_2 \rightarrow s_2 - 2s_1$	-2	1	-6	-5
2	-1	2	-1	$s_3 \rightarrow s_3 - 3s_1$	2	-5	-4	-9
				$s_4 \rightarrow s_4 - 4s_1$				

# Bestimmung des Rangs einer Matrix

$$\begin{array}{cccc} s_1 & s_2 & s_3 & s_4 \\ \hline 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & -1 & 2 \\ -2 & -3 & -12 & -13 \\ 2 & -1 & 2 & -1 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \longrightarrow \\ s_2 \rightarrow s_2 - 2s_1 \\ s_3 \rightarrow s_3 - 3s_1 \\ s_4 \rightarrow s_4 - 4s_1 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc} s_1 & s_2 & s_3 & s_4 \\ \hline 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -7 & -6 \\ -2 & 1 & -6 & -5 \\ 2 & -5 & -4 & -9 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \longrightarrow \\ s_3 \rightarrow s_3 + 7s_2 \\ s_4 \rightarrow s_4 + 6s_2 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & -5 & -39 & -39 \end{array}$$



# Bestimmung des Rangs einer Matrix

$$\begin{array}{cccc} s_1 & s_2 & s_3 & s_4 \\ \hline 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & -1 & 2 \\ -2 & -3 & -12 & -13 \\ 2 & -1 & 2 & -1 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \longrightarrow \\ s_2 \rightarrow s_2 - 2s_1 \\ s_3 \rightarrow s_3 - 3s_1 \\ s_4 \rightarrow s_4 - 4s_1 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc} s_1 & s_2 & s_3 & s_4 \\ \hline 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -7 & -6 \\ -2 & 1 & -6 & -5 \\ 2 & -5 & -4 & -9 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \longrightarrow \\ s_3 \rightarrow s_3 + 7s_2 \\ s_4 \rightarrow s_4 + 6s_2 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & -5 & -39 & -39 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \longrightarrow \\ s_4 \rightarrow s_4 - s_3 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & -5 & -39 & 0 \end{array}$$

# Bestimmung des Rangs einer Matrix

$$\begin{array}{cccc}
 s_1 & s_2 & s_3 & s_4 \\
 \hline
 1 & 2 & 3 & 4 \\
 2 & 5 & -1 & 2 \\
 -2 & -3 & -12 & -13 \\
 2 & -1 & 2 & -1
 \end{array}$$

$$\begin{array}{l}
 \longrightarrow \\
 s_2 \rightarrow s_2 - 2s_1 \\
 s_3 \rightarrow s_3 - 3s_1 \\
 s_4 \rightarrow s_4 - 4s_1
 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc}
 s_1 & s_2 & s_3 & s_4 \\
 \hline
 1 & 0 & 0 & 0 \\
 2 & 1 & -7 & -6 \\
 -2 & 1 & -6 & -5 \\
 2 & -5 & -4 & -9
 \end{array}$$

$$\begin{array}{l}
 \longrightarrow \\
 s_3 \rightarrow s_3 + 7s_2 \\
 s_4 \rightarrow s_4 + 6s_2
 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc}
 1 & 0 & 0 & 0 \\
 2 & 1 & 0 & 0 \\
 -2 & 1 & 1 & 1 \\
 2 & -5 & -39 & -39
 \end{array}$$

$$\begin{array}{l}
 \longrightarrow \\
 s_4 \rightarrow s_4 - s_3
 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc}
 1 & 0 & 0 & 0 \\
 2 & 1 & 0 & 0 \\
 -2 & 1 & 1 & 0 \\
 2 & -5 & -39 & 0
 \end{array}$$

$$\begin{array}{l}
 \longrightarrow \\
 s_1 \rightarrow s_1 - 2s_2
 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc}
 1 & 0 & 0 & 0 \\
 0 & 1 & 0 & 0 \\
 -4 & 1 & 1 & 0 \\
 12 & -5 & -39 & 0
 \end{array}$$



# Deutung elementarer Umformungen als Matrizenmultiplikation

Zeilen

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

$$z_2 \rightarrow z_2 - 2z_1, \quad z_3 \rightarrow 3z_3$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & -2 \\ 9 & 12 & 12 \end{pmatrix}$$

# Deutung elementarer Umformungen als Matrizenmultiplikation

Spalten

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

$$s_2 \rightarrow s_2 - 2s_1, \quad s_3 \rightarrow s_3 - 3s_1$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & -2 \\ 3 & -2 & -5 \end{pmatrix}$$

